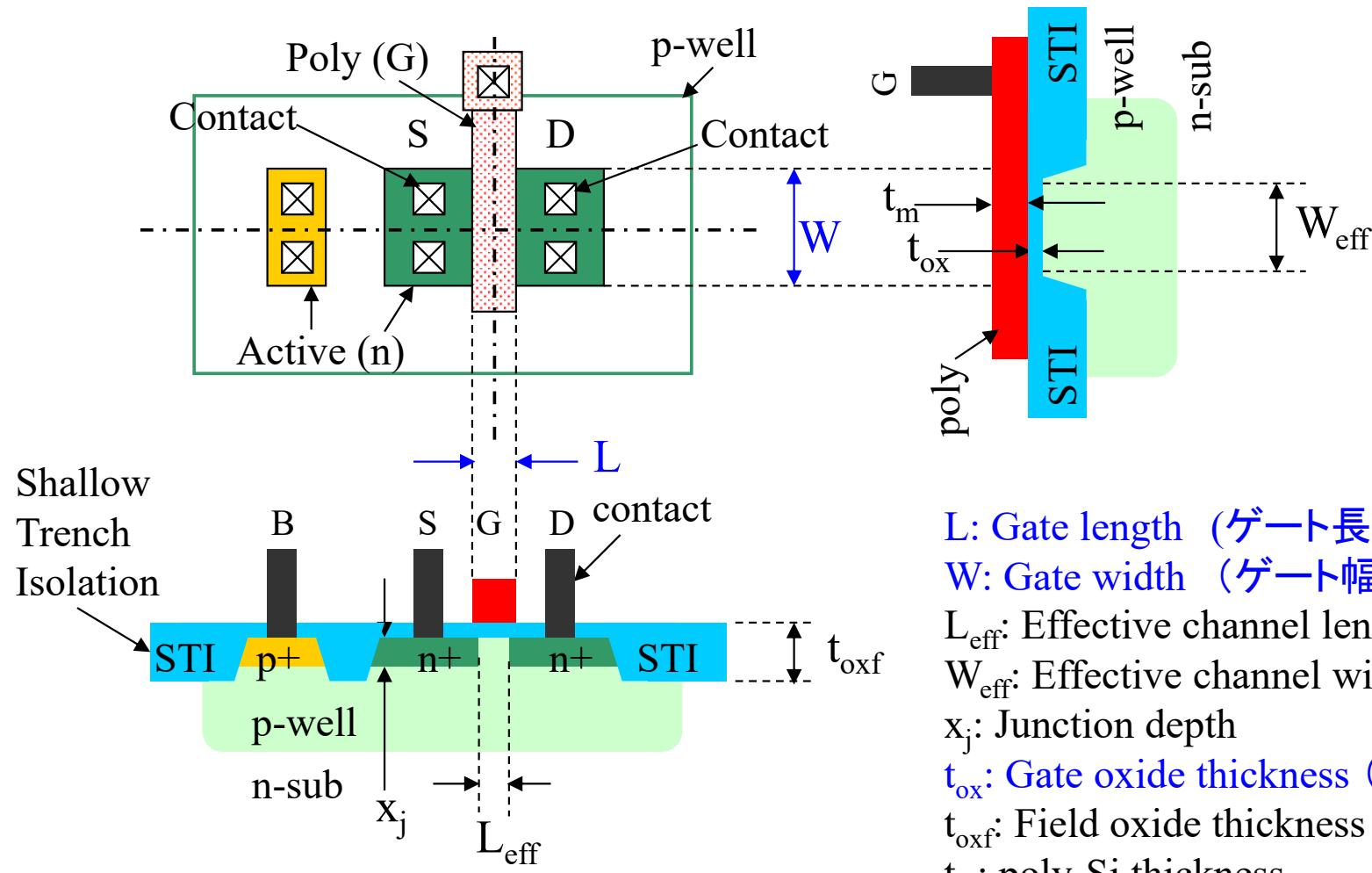


# 付録

MOSFET I-V特性モデルの導出

# 1 電流－電圧特性

# MOSFETの構造パラメータ定義



$L$ : Gate length (ゲート長)

$W$ : Gate width (ゲート幅)

$L_{eff}$ : Effective channel length

$W_{eff}$ : Effective channel width

$x_j$ : Junction depth

$t_{ox}$ : Gate oxide thickness (ゲート酸化膜厚)

$t_{oxf}$ : Field oxide thickness

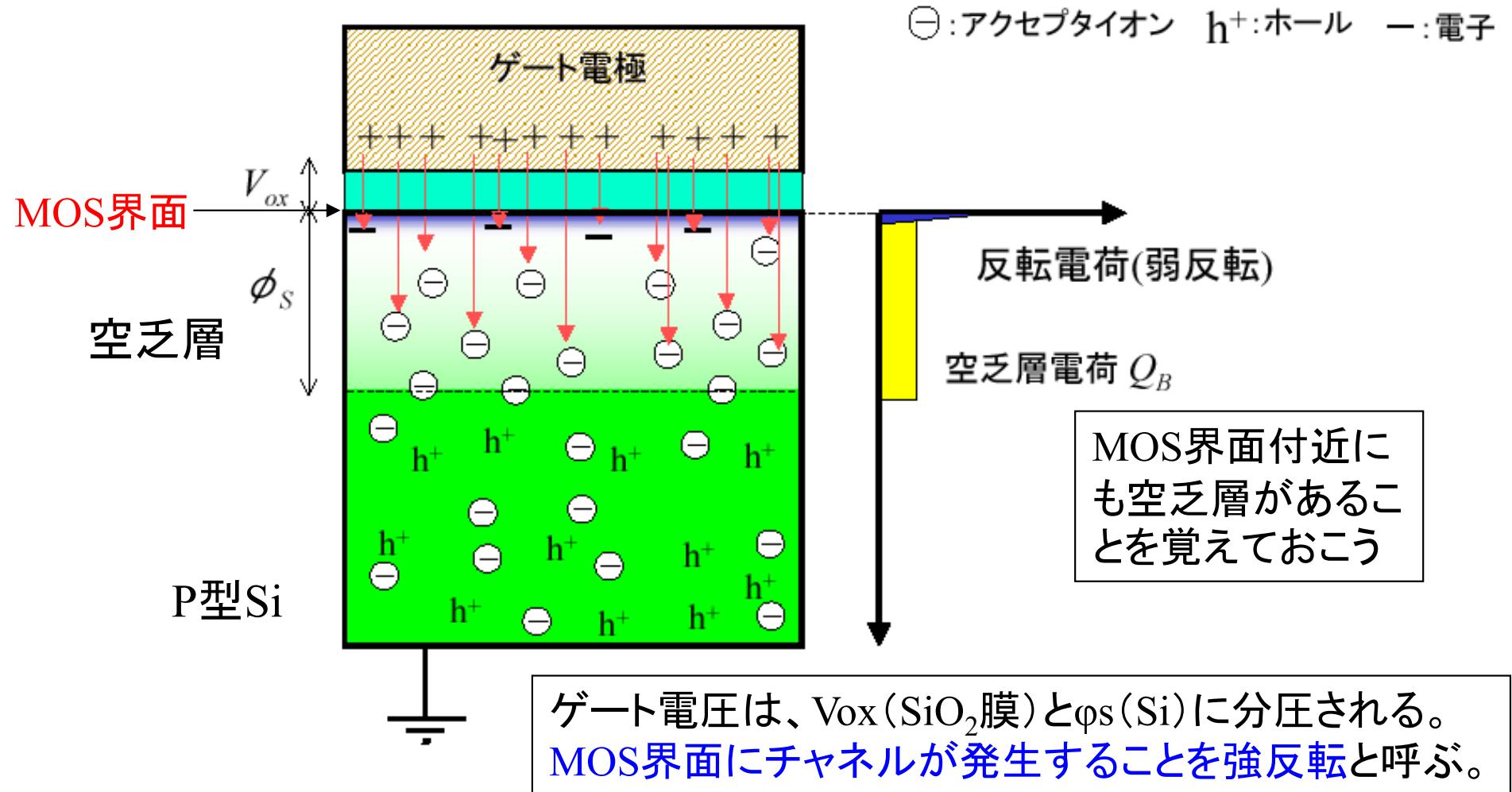
$t_m$ : poly-Si thickness

# MOSFETの主な構造パラメータ

記号	意味	0.5umプロセスでの値	設計パラメータ
L	ゲート長	0.5um	設計時に決定
W	ゲート幅	> 3um	設計時に決定
$L_{\text{eff}}$	実効ゲート長	Lより少し短い	プロセスに依存
$W_{\text{eff}}$	実効ゲート幅	Wより少し短い	プロセスに依存
$x_j$	ソース／ドレイン接合深さ	0.2um	プロセスに依存
$t_{\text{ox}}$	ゲート酸化膜厚さ	10nm (100Å)	プロセスに依存
$t_{\text{oxf}}$	フィールド酸化膜厚さ	1um	プロセスに依存
$t_m$	ポリシリコン厚さ	0.5um	プロセスに依存

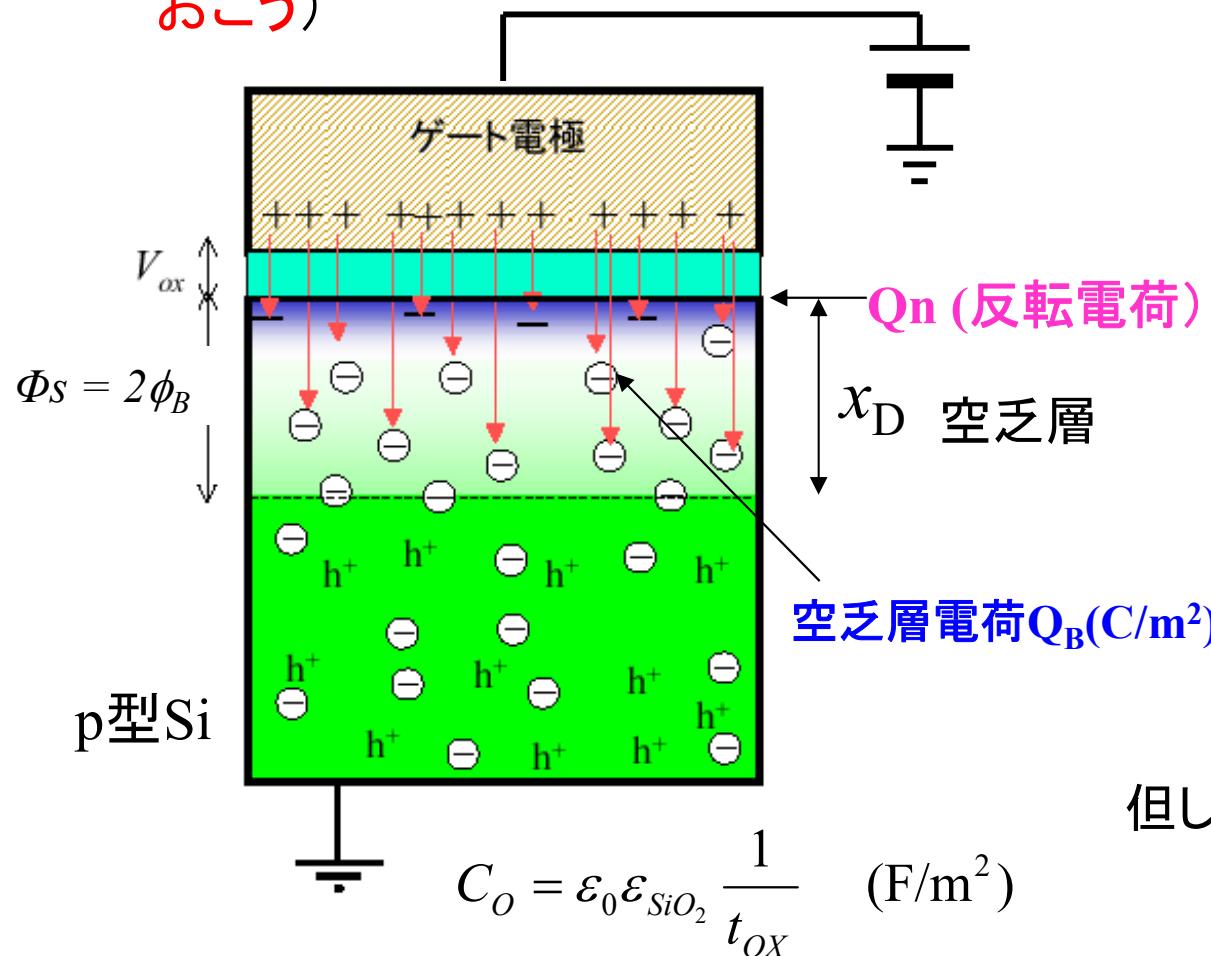
※ 厳密には、MOSFETの電気特性は $L_{\text{eff}}$ ,  $E_{\text{eff}}$ ,  $t_{\text{OX}}$  によって決定されるが、本講義では、 $L_{\text{eff}}=L$ ,  $W_{\text{eff}}=W$  と近似する。

# ゲート電圧でチャネルのキャリアが制御される仕組み



# チャネル電荷と閾値V<sub>T</sub>(Threshold Voltage)

- $\phi_s = 2\phi_B$  のとき、反転電荷  $Q_n$  が現れると定義 ( $2\phi_B$  と表記するのには物理的な意味があるが、ここでは、単なるチャネル形成条件と考えておこう)



$$\begin{cases} V_G = V_{ox} + 2\phi_B \\ V_{ox} = \frac{Q_n + Q_B}{C_O} \end{cases}$$

$$Q_n = C_O (V_G - \frac{Q_B}{C_{ox}} - 2\phi_B)$$

$$= C_O (V_G - V_T)$$

但し定数  $V_T$  は  $V_T = \frac{Q_B}{C_O} + 2\phi_B$

# 製造時の閾値V<sub>T</sub>の調整方法

- $V_G > V_T$  のとき単位面積に反転電荷Qnが現れ、MOSFETのチャネルが開通するので、V<sub>T</sub>は閾値と呼ばれる重要なパラメータである

$$Q_B = qN_A x_D \quad \leftarrow \quad x_D = \sqrt{\frac{2\epsilon_0 \epsilon_{Si} \phi_S}{qN_A}} = \sqrt{\frac{2\epsilon_0 \epsilon_{Si} 2\phi_B}{qN_A}}$$

(ポアソンの方程式より計算、次頁参照)

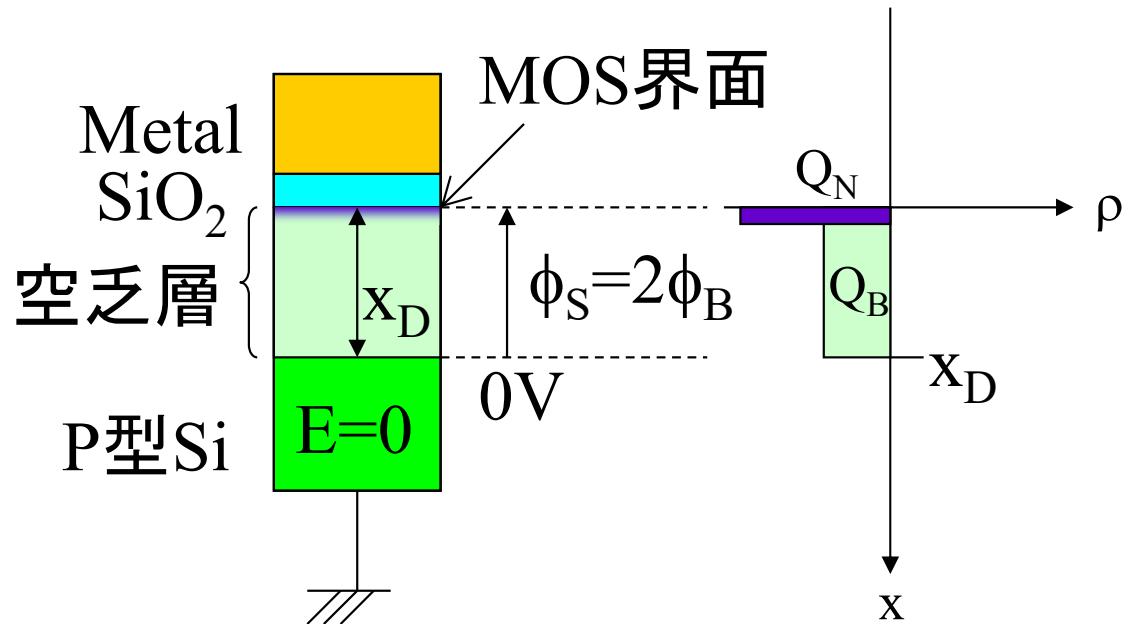
$$V_T = \frac{\sqrt{2\epsilon_0 \epsilon_{Si} qN_A 2\phi_B}}{C_{OX}} + 2\phi_B + V_{FB} = \gamma \sqrt{2\phi_B} + 2\phi_B + V_{FB}$$

P型不純物の量で調整できる

$$\gamma = \frac{\sqrt{2\epsilon_0 \epsilon_S qN_A}}{C_{OX}}$$

$V_{FB}$ は理想値からの「ずれ」として導入した(Flat-band Voltageと呼ばれる)

# MOSの空乏層幅 $x_D$ の計算



$$\left\{ \begin{array}{l} E(x = x_D) = -\frac{dV}{dx} \Big|_{x=x_D} = 0 \\ V(x = x_D) = 0 \end{array} \right.$$

の条件から $V(x)$ を解いてみよう

$$V(x) = \frac{qN_A}{2\epsilon_r\epsilon_0}(x - x_D)^2$$

MOS界面の電位が  $\phi_S$  のとき

$$V(x = 0) = \phi_S = \frac{qN_A}{2\epsilon_r\epsilon_0}x_D^2$$

$$\therefore x_D = \sqrt{\frac{2\epsilon_r\epsilon_0\phi_S}{qN_A}}$$

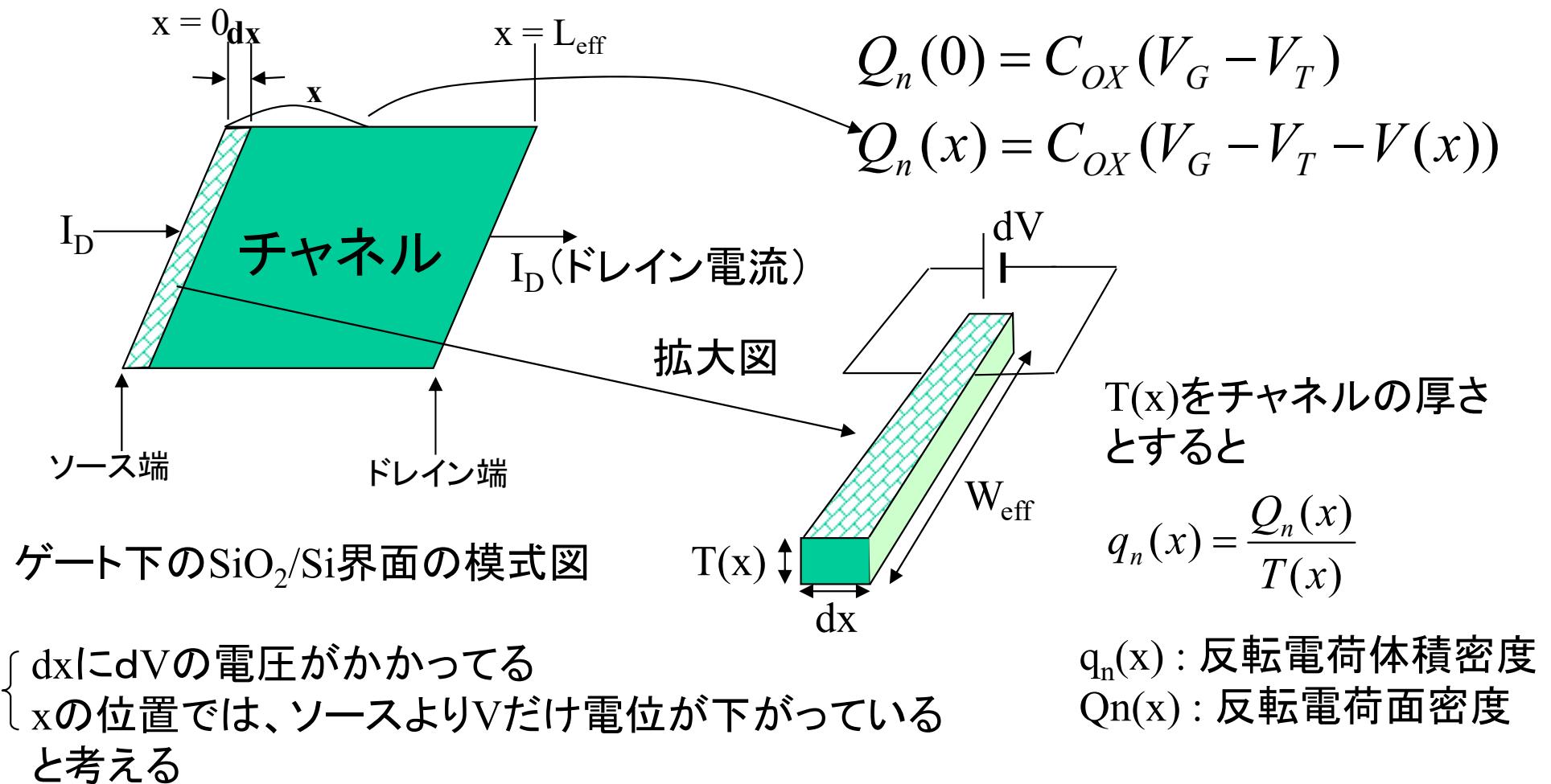
電荷  $Q_B$  に対するポアソンの方程式 (※)  
(空乏層の中にはキャリアが全く無いと近似)

$$\nabla \cdot (-\nabla V_n) = -\nabla^2 V_n = -\frac{d^2 V}{dx^2} = \frac{qN_A}{\epsilon_r\epsilon_0}$$

※ ポアソンの方程式については、付録「電磁気学の復習」を参照

# MOSFETの電流-電圧特性解析(1)

- Gradual Channel Approximation による解析



# MOSFETの電流-電圧特性解析(2)

ドリフト電流密度  $J_D = q_n(x)(-\mu_n E) = q_n(x)\mu_n \frac{dV}{dx}$

ドリフト電流  $I_D = W_{eff} T(x) q_n(x) \mu_n \frac{dV}{dx}$

$= W_{eff} Q_n(x) \mu_n \frac{dV}{dx}$

$\mu_n$ : 電子の移動度( $cm^2 / Vs$ )

$E$ : チャネル内の水平方向電界( $V / m$ )

$$I_D dx = W_{eff} Q_n(x) \mu_n dV$$

$$I_D \int_0^{L_{eff}} dx = W_{eff} \mu_n \int_0^{V_D} Q_n(x) dV \quad (I_D \text{は、位置 } x \text{ に依存しない})$$

$$I_D = \frac{W_{eff}}{L_{eff}} \mu_n C_{OX} \int_0^{V_D} (V_G - V_T - V) dV$$

$$= \frac{W_{eff}}{L_{eff}} \mu_n C_{OX} \left\{ (V_G - V_T) V_D - \frac{1}{2} V_D^2 \right\}$$

MOSFETの線形領域特性  
(記憶すること)

# MOSFETの電流-電圧特性解析(3)

- 線形領域と飽和領域は連続しているので、 $V_D = V_G - V_T$  を代入した値が、飽和領域の電流 $I_{Dsat}$ となる

$$\begin{cases} I_D = \frac{W_{eff}}{L_{eff}} \mu_n C_{OX} \left\{ (V_G - V_T) V_D - \frac{1}{2} V_D^2 \right\} = \beta_n \left\{ (V_G - V_T) V_D - \frac{1}{2} V_D^2 \right\} \\ V_D = V_G - V_T \end{cases}$$

$\downarrow$      $\beta_n = \frac{W_{eff}}{L_{eff}} \mu_n C_{OX}$  とおいた(利得係数)

$$I_{Dsat} = \frac{W_{eff}}{2L_{eff}} \mu_n C_{OX} (V_G - V_T)^2 = \boxed{\frac{\beta_n}{2} (V_G - V_T)^2}$$

MOSFETの**飽和領域**特性  
(記憶すること)

飽和領域のドレイン電流は、 $V_G$ で値が決まる電流源と考えられる